

## Aula 8

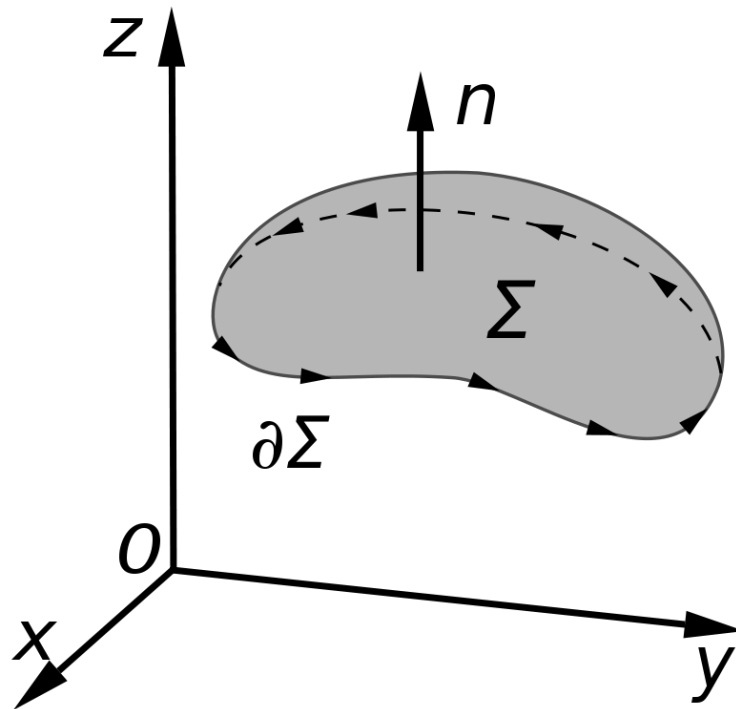
### Teorema de Stokes

Teorema: Seja  $S \subset \mathbb{R}^3$  uma superfície, isto é, uma variedade de dimensão 2, limitada, orientável e com bordo  $\partial S$  seccionalmente regular.

Seja  $\mathbf{F} : \Omega \subset \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$  um campo vetorial de classe pelo menos  $C^1$  no aberto  $\Omega$ , com  $S \cup \partial S \subset \Omega$ . Então, tem-se

$$\int_S \operatorname{rot} \mathbf{F} \cdot \nu dS = \oint_{\partial S} \mathbf{F} \cdot d\gamma,$$

em que  $\gamma$  é um caminho que percorre  $\partial S$  com orientação compatível com a de  $\nu$  (regra da mão direita).



## Significado do Rotacional

**Proposição:** Seja  $\mathbf{F} : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$  um campo vetorial de classe  $C^1(\mathbb{R}^n)$ . Então

$$\text{rot } \mathbf{F}(\mathbf{x}) \cdot \nu = \lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \frac{1}{\pi \varepsilon^2} \oint_{C_\varepsilon(\mathbf{x})} \mathbf{F} \cdot d\gamma,$$

em que  $C_\varepsilon(\mathbf{x})$  é a circunferência de raio  $\varepsilon$  centrada em  $\mathbf{x} \in \mathbb{R}^3$ , no plano perpendicular a  $\nu$ , e orientada no sentido positivo.

